

自动控制理论A-作业7

3.35 已知特征方程为 $s^6 + 4s^5 - 4s^4 + 4s^3 - 7s^2 - 8s + 10 = 0$

由于特征方程各项系数有正有负, 可知系统不稳定, 可列劳斯行列表

s^6	1	-4	-7	10
s^5	4	4	-8	
s^4	-5	-5	10	
	-1	-1	2	
s^3	0	0		
	-4	-2		
s^2	$-\frac{1}{2}$	2		
	-1	4		
s^1	-18			
s^0	4			

同时除以5

有辅助方程 $-s^4 - s^2 + 2 = 0$ 求导 $-4s^3 - 2s = 0$

同时乘以2

由于劳斯行列表第一行有两次变号, 说明 s 平面右半平面的特征根数目为2
 求共轭虚根之值, 求解辅助方程 $-s^4 - s^2 + 2 = 0$ 得 $s_{1,2} = \pm 1, s_{3,4} = \pm j\sqrt{2}$
 故共轭虚根为 $\pm j\sqrt{2}$

3.36 已知系统开环传递函数 $G(s)H(s) = \frac{K(s+1)}{s(Ts+1)(2s+1)}$, 得系统闭环传递函数 $F(s) = \frac{Ks+K}{2Ts^3 + (2+T)s^2 + (K+1)s + K}$
 可得特征方程 $2Ts^3 + (2+T)s^2 + (K+1)s + K = 0$. 列劳斯行列表: (默认负反馈)

s^3	$2T$	$K+1$
s^2	$2+T$	K
s^1	$1+K\frac{2-T}{2+T}$	0
s^0	K	

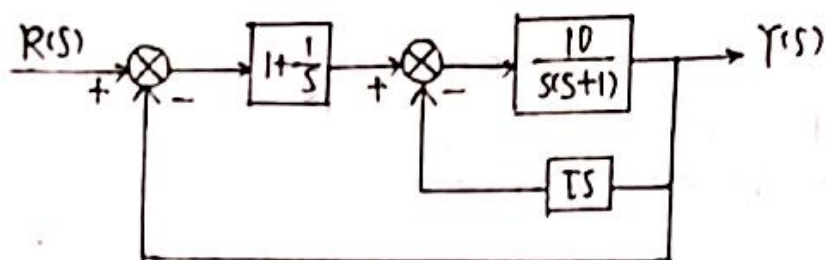
若令系统稳定则有, 劳斯行列表第一列大于0, 以及特征方程每一项系数大于0

$$\begin{cases} 2T > 0 \\ 2+T > 0 \\ K+1 > 0 \\ K > 0 \\ 1+K\frac{2-T}{2+T} > 0 \end{cases} \text{ 得 } \begin{cases} 0 < T \leq 2 & K > 0 \\ T > 2 & 0 < K < 1 + \frac{T}{T-2} \end{cases} \text{ 或 } \begin{cases} T > 0 \\ K > 0 \\ 1+K\frac{2-T}{2+T} > 0 \end{cases}$$

又有特征方程每一项系数小于0, 以劳斯表第一列均小于0

$$\begin{cases} 2T < 0 \\ 2+T < 0 \\ K+1 < 0 \\ K < 0 \\ 1+K\frac{2-T}{2+T} < 0 \end{cases} \text{ 得无解}$$

3.37



经对方框图化简可有闭环传递为: $G(s) = \frac{10(s+1)}{s^3 + (10T+1)s^2 + 10s + 10}$

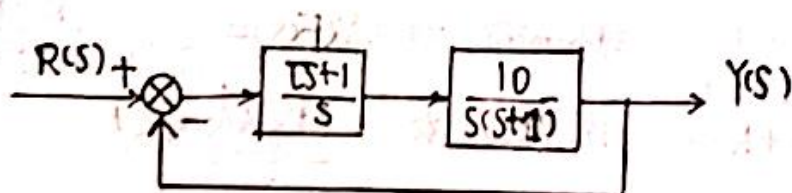
则特征方程为 $s^3 + (10T+1)s^2 + 10s + 10 = 0$, 可有各项系数大于0, $10T+1 > 0$, 列劳斯行列列表:

$$\begin{array}{r} s^3 \\ s^2 \\ s^1 \\ s^0 \end{array} \begin{array}{l} 1 \quad 10 \\ 10T+1 \quad 10 \\ \frac{100T}{10T+1} \\ 10 \end{array}$$

若使系统稳定, 劳斯行列列表第一列全大于0, 特征方程系数全大于0

$$\begin{cases} 10T+1 > 0 \\ \frac{100T}{10T+1} > 0 \end{cases} \quad \text{解得 } T > 0, \text{ 即 } T > 0 \text{ 时系统稳定}$$

3.38



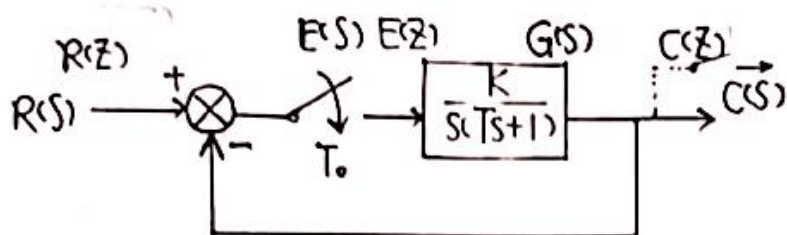
经对方框图化简, 可有闭环传递: $G(s) = \frac{10(Ts+1)}{s^3 + Ts^2 + 10Ts + 10}$

则特征方程为 $s^3 + Ts^2 + 10Ts + 10 = 0$, 各项系数大于0, $10T > 0$, 列劳斯行列列表:

$$\begin{array}{r} s^3 \\ s^2 \\ s^1 \\ s^0 \end{array} \begin{array}{l} 1 \quad 10T \\ T \quad 10 \\ 10T-10 \\ 10 \end{array}$$

若要系统稳定, 有 $\begin{cases} 10T > 0 \\ 10T-10 > 0 \end{cases}$ 解得 $T > 1$, 即 $T > 1$ 系统稳定

7.17



$$\begin{cases} E(s) = R(s) - C(s) \\ C(s) = G(s) \cdot E(s) \end{cases} \quad \text{得} \quad \begin{cases} E(z) = R(z) - C(z) \\ C(z) = G(z) \cdot E(z) \end{cases} \quad \text{故} \quad \Phi(z) = \frac{C(z)}{R(z)} = \frac{G(z)}{1+G(z)}$$

$$\text{由于 } G(s) = \frac{k}{s} - \frac{k}{s + \frac{1}{T}} \text{, 则 } G(z) = \frac{kz}{z-1} - \frac{kz}{z - e^{-\frac{T_0}{T}}} = \frac{kz(1 - e^{-\frac{T_0}{T}})}{z^2 - (1 + e^{-\frac{T_0}{T}})z + e^{-\frac{T_0}{T}}}$$

$$\text{故 } \Phi(z) = \frac{kz(1 - e^{-\frac{T_0}{T}})}{z^2 + (k - ke^{-\frac{T_0}{T}} - 1 - e^{-\frac{T_0}{T}})z + e^{-\frac{T_0}{T}}}$$

即特征方程为 $z^2 + (k - ke^{-\frac{T_0}{T}} - 1 - e^{-\frac{T_0}{T}})z + e^{-\frac{T_0}{T}} = 0$, 令 $z = \frac{1+\omega}{1-\omega}$ 代入, 化简有

$$k(1 - e^{-\frac{T_0}{T}})\omega^2 + 2(1 - e^{-\frac{T_0}{T}})\omega + (2 - k + ke^{-\frac{T_0}{T}} + 2e^{-\frac{T_0}{T}}) = 0$$

列劳斯列表. 已知 $T > 0, k > 0, T_0 > 0$, 即特征方程各项大于 0, 列劳斯表

$$\begin{array}{l} \omega^2 \quad k(1 - e^{-\frac{T_0}{T}}) \quad 2 - k + ke^{-\frac{T_0}{T}} + 2e^{-\frac{T_0}{T}} \\ \omega \quad 2(1 - e^{-\frac{T_0}{T}}) \\ \omega^0 \quad 2 - k + ke^{-\frac{T_0}{T}} + 2e^{-\frac{T_0}{T}} \end{array}$$

$$\text{即} \begin{cases} k(1 - e^{-\frac{T_0}{T}}) > 0 \\ 2(1 - e^{-\frac{T_0}{T}}) > 0 \\ 2 - k + ke^{-\frac{T_0}{T}} + 2e^{-\frac{T_0}{T}} > 0 \end{cases}$$

可得

$$T > 0$$

$$0 < k < \frac{2(1 + e^{-\frac{T_0}{T}})}{1 - e^{-\frac{T_0}{T}}}$$

仅供参考 反对抄袭

方未艾 /

2023.6