

By 22-PSP

自动控制理论 A 作业 8

2024 年 11 月 2 日

100

3.35 已知系统的特征方程为

$$s^6 + 4s^5 - 4s^4 + 4s^3 - 7s^2 - 8s + 10 = 0$$

试确定在 S 平面右半部的特征根数目，并计算其共轭虚根之值。

解： $s^6 + 4s^5 - 4s^4 + 4s^3 - 7s^2 - 8s + 10 = 0$ 第一列变号次数 辅助方程的根中的虚数根

劳斯表：

s^6	1	-4	-7	10
s^5	4	4	-8	
s^4	-5	-5	10	
s^3	-1	-1	2	
s^2	0	0		
s^1	-2	-1		辅助方程 $-5s^4 - 5s^2 + 10 = 0$
s^0	$-\frac{1}{2}$	2		$\frac{d}{ds}(-5s^4 - 5s^2 + 10) = -20s^3 - 10s = 0$
	-1	4		系数 -2 -1
s^1	-9			
s^0	4			

由于劳斯表第一列变号两次 \Rightarrow S 平面上右半平面有 2 个特征根

求解辅助方程 $s^4 + s^2 - 2 = 0 \Rightarrow (s^2 - 1)(s^2 + 2) = 0 \Rightarrow s = \pm 1, \pm i\sqrt{2}$

共轭虚根为 $\pm i\sqrt{2}$

3.36 某控制系统的开环传递函数为

$$G(s)H(s) = \frac{K(s+1)}{s(Ts+1)(2s+1)}$$

试确定能使闭环系统稳定的参数 K、T 的取值范围。需讨论特殊情况

角开环传递 $G(s)H(s) = \frac{K(s+1)}{s(Ts+1)(2s+1)}$, 闭环传递为 $\varphi(s) = \frac{G(s)}{1+G(s)H(s)}$

分母 $D(s) = K(s+1) + s(Ts+1)(2s+1) = 2Ts^3 + (T+2)s^2 + (K+1)s + k$

劳斯表 s^3 2T K+1 要使系统稳定，由充要条件可知 劳斯表第一列不变化

s^2 T+2 K 必要条件 $2T > 0, T+2 > 0, K+1 > 0, K > 0$

$$\begin{cases} 2T > 0 \\ T+2 > 0 \\ K+1 > 0 \\ K > 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} T > 0, K > 0 \\ 2k+T-KT+2 > 0 \end{cases}$$

或者 $2T < 0, T+2 < 0, K+1 < 0, K < 0 \Rightarrow T < -2, K < -1$
且 $2k+T-KT+2 > 0$ 不可能成立

故 K、T 的范围是 $T, K > 0, 2k+T-KT > -2$ ，图像如图。

分类讨论 由 $1 - k \frac{T-2}{T+2} > 0$ 知：

① $0 < T \leq 2$ 时， $K > 0$ ② $T > 2$ 时， $0 < K < \frac{T+2}{T-2}$

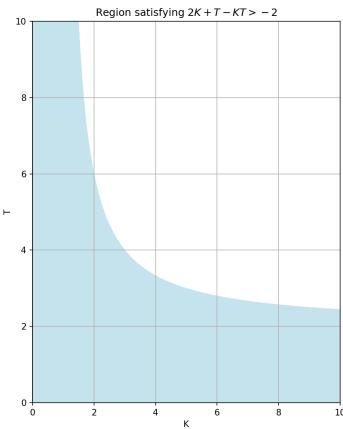
讨论特殊情况 $T=0$ ，劳斯列表为：

$$D(s) = 2s^2 + (K+1)s + k$$

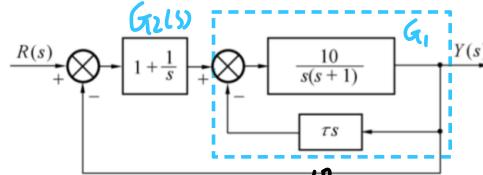
$$s^2: 2 \quad K$$

$$s^1: K+1 \quad \text{要求 } K > 0$$

$$s^0: k$$



3.37 已知系统方框图如题 3.37 图所示。试应用 Routh 稳定判据确定能使系统稳定的反馈参数 τ 的取值范围。



$$解: 先化简系统方框图 \quad G_1(s) = \frac{10}{s(s+1)} = \frac{10}{s^2 + s}, \quad G_1(s)G_2(s) = \frac{10(s+1)}{s^2(s+10\tau+1)}$$

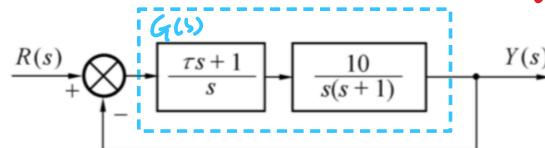
$$\varPhi(s) = \frac{Y(s)}{R(s)} = \frac{G_1(s)G_2(s)}{1 + G_1(s)G_2(s)}, \text{ 从而 } D(s) = s^3(s+10\tau+1) + 10(s+1) = s^3 + (10\tau+1)s^2 + 10s + 10$$

要使系统稳定，必要条件 $10\tau + 1 > 0 \Rightarrow \tau > -\frac{1}{10}$

劳斯表	s^3	1	10	由充要条件, $\frac{100\tau}{10\tau+1} > 0$
	s^2	$10\tau+1$	10	
	s^1	$\frac{100\tau}{10\tau+1}$		
	s^0	10		

$\Rightarrow \tau > 0$ 时系统稳定

3.38 在如题 3.38 图所示系统中, τ 取何值方能使系统稳定?



$$解: G(s) = \frac{\tau s + 1}{s} \cdot \frac{10}{s(s+1)} = \frac{10\tau s + 10}{s^3 + s^2}, \text{ 闭环传递函数 } \varPhi(s) = \frac{Y(s)}{R(s)} = \frac{G(s)}{1 + G(s)}$$

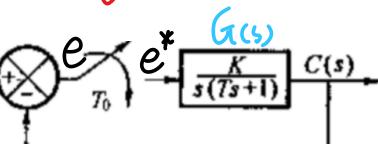
故 $D(s) = s^3 + s^2 + 10\tau s + 10$, 要使系统稳定, 必要条件: $\tau > 0$

劳斯表	s^3	1	10\tau	充要条件: $10\tau - 10 > 0$
	s^2	1	10	
	s^1	$10\tau - 10$		
	s^0	10		

$\Rightarrow \tau > 1$ 时系统稳定

双线性变换: $z = \frac{w+1}{w-1}$

7-17 设某线性离散系统方框图如题 7-17 图所示, 其中参数 $T > 0, K > 0$ 。试确定给定系统稳定时参数 K 的取值范围。



$$角 \angle E(z) = R(z) - G(z)E(z), C(z) = G(z)E(z) \Rightarrow \varPhi(z) = \frac{C(z)}{R(z)} = \frac{G(z)}{1 + G(z)}$$

$$\text{由 } G(z) = \frac{K}{s(Tz+1)} \text{ 知 } G(z) = \sum_i \text{Res} \left[\frac{K}{Tz^2 + z} \cdot \frac{z}{z - e^{j\omega T}} \right] = \lim_{z \rightarrow 0} \frac{K}{Tz+1} \cdot \frac{z}{z - e^{j\omega T}} + \lim_{z \rightarrow -\frac{1}{T}} \frac{K}{Tz+1} \cdot \frac{z}{z - e^{j\omega T}} = \frac{zK}{z-1} - \frac{zK}{z - e^{-j\omega T}}$$

$$\text{特征方程 } z^2 + (k - ke^{-j\omega T} - 1 - e^{-j\omega T})z + e^{-j\omega T} = 0$$

$$\text{代入 } z = \frac{w+1}{w-1}, \text{ 得 } (w+1)^2 + (k - ke^{-j\omega T} - 1 - e^{-j\omega T})(w+1)(w-1) + e^{-j\omega T}(w-1)^2 = 0$$

$$\Rightarrow D(w) = (1+A+B)w^2 + 2(1-B)w + B + A \\ = (k - ke^{-j\omega T})w^2 + 2(1 - e^{-j\omega T})w + (2 + 2e^{-j\omega T} + ke^{-j\omega T} - k)$$

已知 $T, k > 0$ 由于二阶系统, 必要条件就是充要条件,

稳定 $\Leftrightarrow 2(1 - e^{-j\omega T}) + k(e^{-j\omega T} - 1) > 0$

$$\Leftrightarrow k < 2 \frac{1 + e^{-j\omega T}}{1 - e^{-j\omega T}}$$

综上:

$$\begin{cases} T > 0 \\ 2 \frac{1 + e^{-j\omega T}}{1 - e^{-j\omega T}} > k > 0 \end{cases}$$

By 22-PSP

6. 设单位反馈系统的开环传递函数为:

$$G_0(s) = \frac{K}{s(s^2 + 7s + 17)}$$

试确定: ①系统产生等幅振荡的 K 值及相应的振荡角频率。

②全部闭环极点位于 $s=-2$ 垂直线左侧时的 K 取值范围。

解: ①闭环系统的分母为 $D(s) = s^3 + 7s^2 + 17s + K$

劳斯表. $\begin{array}{cccc} s^3 & 1 & 17 \\ s^2 & 7 & K \\ s^1 & \frac{119-K}{7} \\ s^0 & K \end{array}$ 要使系统产生等幅振荡, 说明系统的特征方程有一对纯虚根, 令 s^1 行全为零, 有 $K=119$
辅助方程 $7s^2 + K = 0 \Rightarrow s_{1,2} = \pm j\sqrt{17}$,
由二阶系统无阻尼 $\zeta=0$ 时 $s_{1,2} = \pm j\omega_n$ 知,
振荡角频率为 $\omega_n = \sqrt{17} \text{ rad/s}$

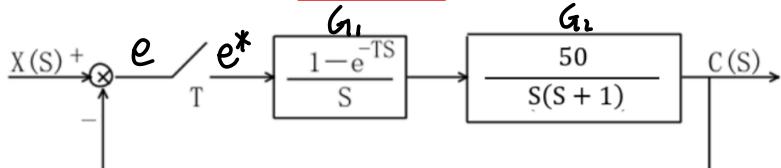
② 令 $Z=s+2$, 要求 $s < -2$, 即 $Z < 0$

$$D(z) = (z-2)^3 + 7(z-2)^2 + 17(z-2) + K = z^3 + z^2 + z - 14 + K$$

劳斯表. $\begin{array}{cccc} Z^3 & 1 & 1 \\ Z^2 & 1 & K-14 \\ Z^1 & 15-K & \left\{ \begin{array}{l} 15-K > 0 \\ K-14 > 0 \end{array} \right. \\ Z^0 & K-14 \end{array}$ 由稳定的必要条件

$\Rightarrow 14 < K < 15$ 时, 满足题意.

根据图 3-6 的闭环采样系统方框图, 计算闭环系统的开环脉冲传递函数、闭环脉冲传递函数, 并计算系统处于临界等幅状态时 T 的值。



$$\text{角频率 } E(z) = X(z) - G_1 G_2(z) E(z), \Rightarrow \text{传递函数 } \bar{H}(z) = \frac{C(z)}{X(z)} = \frac{G_1 G_2(z)}{1 + G_1 G_2(z)}$$

$$\begin{aligned} \# H(z) &= G_1 G_2(z) = Z[G_1 G_2(s)] = (1-z^{-1}) Z\left[\frac{50}{s^2(s+1)}\right] = (1-z^{-1}) \cdot \sum_i \text{Res}\left[\frac{50}{s^2(s+1)} \frac{z}{z-e^{i\pi}}\right] \\ &= (1-z^{-1}) 50 z \left\{ \lim_{s \rightarrow 0} \frac{d}{ds} \left[\frac{1}{(s+1)(z-e^{i\pi})} \right] + \lim_{s \rightarrow -1} \frac{1}{s^2(z-e^{i\pi})} \right\} \\ &= (1-z^{-1}) 50 z \left[\frac{T}{(z-1)^2} - \frac{1}{z-1} + \frac{1}{z-e^{-T}} \right] \\ &= 50 \left[\frac{T}{z-1} - 1 + \frac{z-1}{z-e^{-T}} \right] = 50 \frac{z(T+e^{-T}-1)+(1-e^{-T}-Te^{-T})}{(z-1)(z-e^{-T})} \end{aligned}$$

从而 $\bar{H}(z)$ 的分母为

$$\begin{aligned} D(z) &= 50 \left[z(T+e^{-T}-1)+(1-e^{-T}-Te^{-T}) \right] + (z-1)(z-e^{-T}) \\ &= z^2 + 2(50T+49e^{-T}-51)z + (50-49e^{-T}-50Te^{-T}), \text{ 记为 } z^2 + Az + B = 0 \end{aligned}$$

将 $z = \frac{w+1}{w-1}$ 代入, 得 $(1+A+B)w^2 + (2-2B)w + 1 - A + B = 0$

$$\text{即 } (50T-50Te^{-T})w^2 + (100Te^{-T}+98e^{-T}-98)w + (102-98e^{-T}-50T-50Te^{-T}) = 0$$

$$\text{若其根为 } w^2 \quad 50T-50Te^{-T} \quad 102-98e^{-T}-50T-50Te^{-T}$$

$$w^1 \quad 100Te^{-T}+98e^{-T}-98$$

$$w^0 \quad 102-98e^{-T}-50T-50Te^{-T}$$

要求等幅状态, 即系统的特征方程有一对纯虚根, 令 w^1 为零,

$$100Te^{-T}+98e^{-T}-98=0 \Rightarrow T \approx 40.27 \text{ ms}$$