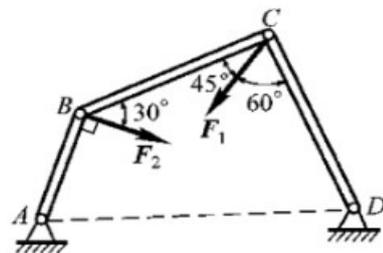
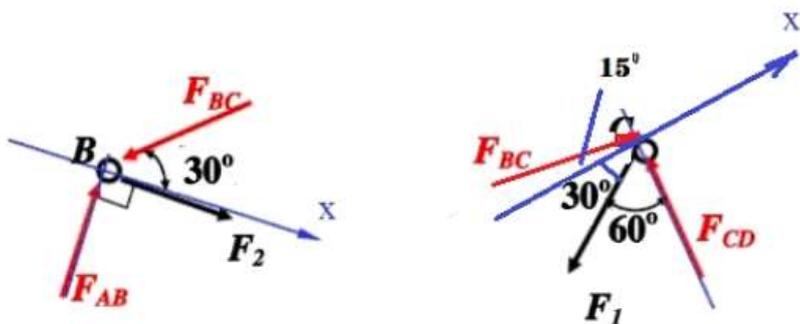


一、在四连杆机构的 $ABCD$ 的铰链 B 和 C 上分别作用有力 F_1 和 F_2 ，机构在图示位置平衡（如图一）。试求二力 F_1 和 F_2 之间的关系。（8分）



假设各杆受压，分别选取销钉 B 和 C 为研究对象，受力如图所示：



由共点力系平衡方程，对 B 点有：

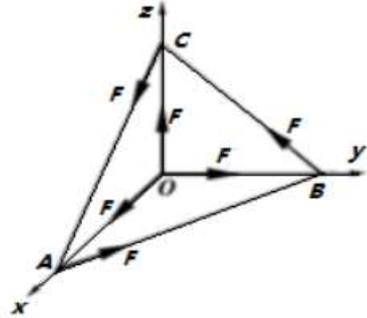
$$\sum F_x = 0 \quad F_2 - F_{BC} \cos 30^\circ = 0 \quad (2 \text{分})$$

对 C 点有：

$$\sum F_x = 0 \quad F_{BC} \cos 15^\circ - F_1 \cos 30^\circ = 0 \quad (4 \text{分})$$

解以上二个方程可得： $F_1 = \frac{\sqrt{6} + \sqrt{2}}{3} F_2$ 或 $F_1 \doteq 1.29F_2$ (2分)

二、空间力系如图二所示。直角坐标系 $O-xyz$, ABC 点分别在坐标轴 xyz 上, 且 $OA = OB = OC = a$ 。问该力系是否可以简化为力螺旋, 并给出理由。(8 分)



答: $F'_R = \sqrt{3}F$, $M_O = aF\sqrt{3}/\sqrt{2}$ 最后简化结果为力螺旋 (2分)

解: $F'_{Rx} = \sum F_x = F$, $F'_{Ry} = \sum F_y = F$,

$F'_{Rz} = \sum F_z = F$, $F'_R = \sqrt{3}F$

$\cos(F'_R, i) = \frac{F'_{Rx}}{F'_R} = \frac{1}{\sqrt{3}}$

$\cos(F'_R, j) = \frac{F'_{Ry}}{F'_R} = \frac{1}{\sqrt{3}}$

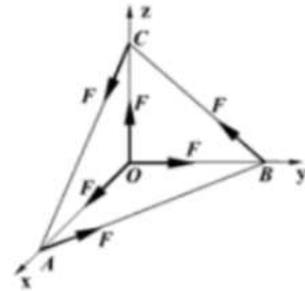
$\cos(F'_R, k) = \frac{F'_{Rz}}{F'_R} = \frac{1}{\sqrt{3}}$

$M_x = \frac{1}{\sqrt{2}}aF$, $M_y = \frac{1}{\sqrt{2}}aF$, $M_z = \frac{1}{\sqrt{2}}aF$, $M_O = \frac{\sqrt{3}}{\sqrt{2}}aF$

$\cos(M_O, i) = \frac{M_x}{M_O} = \frac{1}{\sqrt{3}}$ $\cos(M_O, j) = \frac{M_y}{M_O} = \frac{1}{\sqrt{3}}$

$\cos(M_O, k) = \frac{1}{\sqrt{3}}$ (4分)

主矢 F'_R 与主矩 M_O 平行, 所以力系最终简化结果为力螺旋。(2分)

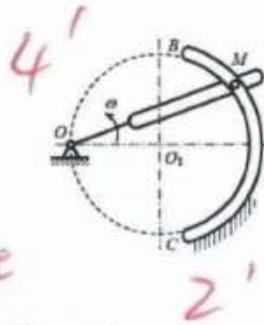


本题得分 _____

三、图示摇杆滑道机构中的滑块 M 同时在固定的圆弧槽 BC 和摇杆 OA 的滑道中滑动。如弧 BC 的半径为 R，摇杆 OA 的轴 O 在弧 BC 的圆周上。摇杆绕 O 轴以等角速度转动，当运动开始时，摇杆在水平位置。用直角坐标法给出点 M 的运动方程、速度和加速度。(8 分)

解法①：以 O 为原点

$$\begin{cases} x_M = 2R \cos^2(\omega t) \\ y_M = 2R \cos(\omega) \sin(\omega t) \end{cases}$$



$$\begin{cases} v_x = -4R\omega \sin\omega t \cos\omega t \\ v_y = 2R\omega (\cos^2\omega t - \sin^2\omega t) \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_x = -4R\omega^2 (\cos^2\omega t - \sin^2\omega t) \\ a_y = -8R\omega^2 \cos\omega t \sin\omega t \end{cases}$$

解法②：以 O₁ 为原点

$$\begin{cases} x_M = R \cos 2\omega t \\ y_M = R \sin 2\omega t \end{cases}$$

$$\begin{cases} v_x = -2\omega R \sin 2\omega t \\ v_y = 2\omega R \cos 2\omega t \end{cases}$$

$$\begin{cases} a_x = -4\omega^2 R \cos 2\omega t \\ a_y = -4\omega^2 R \sin 2\omega t \end{cases}$$

本题得分_____

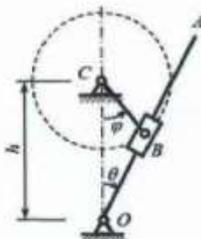
四、如图所示，曲柄 CB 以等角速度 ω_0 绕 C 轴转动，其转动方程为 $\phi = \omega_0 t$ 。滑块 B 带动摇杆 OA 绕 O 转动。设 $OC = h$ ， $CB = r$ 。求摇杆的转动方程(转角随时间变化的方程)。(8分)

解法①:

$$OB = \sqrt{r^2 + h^2 - 2hr \cos \phi} \quad 2'$$

$$\frac{OB}{\sin \phi} = \frac{CB}{\sin \theta} \quad 4'$$

$$\theta = \arcsin \theta \frac{r \sin \phi}{\sqrt{r^2 + h^2 - 2hr \cos \phi}} \quad 2'$$



解法②:

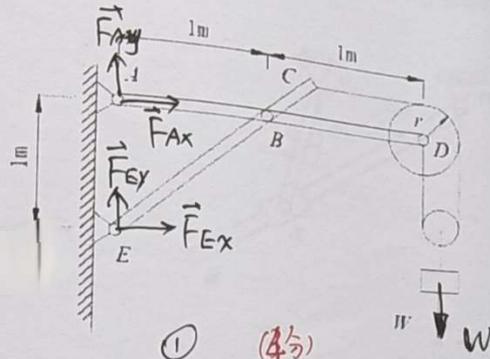
$$\frac{BC}{\sin \theta} = \frac{OC}{\sin \angle OBC} \quad 4'$$

$$\Rightarrow \tan \theta = \frac{r \sin \omega_0 t}{h - r \cos \omega_0 t} \quad 4'$$

写去 $v_e = v_a \cdot \sin(\phi + \theta)$ 给 2' 分

本题得分_____

五、铰链支架由 AD, CE 两杆和半径 $r=15\text{cm}$ 的滑轮组成, B 处是铰链连接, 尺寸如图所示。在滑轮上吊有 $W=1\text{kN}$ 的重物。不计各杆及滑轮自重, 求固定支座 A 和 E 的约束反力。(17 分)



解: 取整体, 画受力图, 列平衡方程

$$\sum F_x = 0, F_{Ax} + F_{Ex} = 0 \quad (1) \quad (4\text{分})$$

$$\sum F_y = 0, F_{Ay} + F_{Ey} - W = 0 \quad (2) \quad (4\text{分})$$

$$\sum M_A = 0, F_{Ex} \cdot 1 - W \cdot (2 + \frac{r}{2}) = 0 \quad (3) \quad (4\text{分})$$

$$\text{得 } F_{Ex} = 2075\text{N}; F_{Ax} = -2075\text{N}$$

取 EC 杆, 列平衡方程

$$\sum M_B = 0, F_{Ex} \cdot 1 - F_{Ey} \cdot 1 - \frac{W}{2} \cdot r = 0 \dots (4) \quad (4\text{分})$$

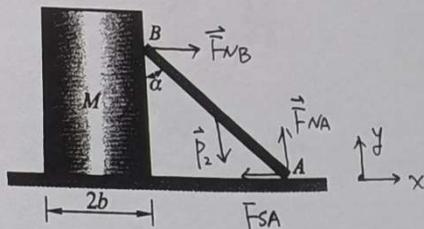
$$\text{得 } F_{Ey} = 2000\text{N}$$

$$\text{代入 (2) 得 } F_{Ay} = -1000\text{N} \quad (1\text{分})$$

本题得分 _____

六、如图所示，均质棱柱体 M，重量为 P_1 ，宽为 $2b$ ，置于水平地面。均质杆 AB，重量为 P_2 ，长度为 $2l$ ，倾斜靠在棱柱体的侧面，其倾斜角为 α 。设杆与地面之间的静摩擦因数为 f_{s1} ，棱柱体与地面的静摩擦因数为 f_{s2} ，杆与棱柱体之间的摩擦忽略不计。问为了使整个系统保持平衡，角度 α 应满足什么条件？(17分)

解：(i) 取杆 AB，画受力图
列平衡方程。



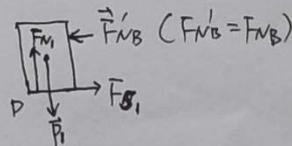
$$\begin{aligned} \Sigma F_x = 0, F_{NB} &= F_{SA} & \text{① (2分)} \\ \Sigma F_y = 0, P_2 &= F_{NA} & \text{② (2分)} \\ \Sigma M_A = 0, F_{NB} \cdot 2l \cos \alpha &= P_2 l \sin \alpha & \text{③ (2分)} \end{aligned}$$

摩擦力 F_{SA} 小于最大静摩擦力。

$$F_{SA} \leq f_{s1} \cdot F_{NA} \quad \text{④ (2分)}$$

由①②④得 $\alpha \leq \arctan(2f_{s1})$

(ii) 取棱柱体 M，画受力图。列平衡方程。



$$\Sigma F_x = 0, F'_{NB} = F_{S1} \quad \text{⑤ (2分)}$$

$$\Sigma F_y = 0, P_1 = F_{N1} \quad \text{⑥ (2分)}$$

摩擦力 F_{S1} 小于最大静摩擦力。

$$F_{S1} \leq f_{s2} F_{N1} \quad \text{⑦ (2分)}$$

由⑤⑥⑦代入⑤得 $\alpha \leq \arctan\left(\frac{2P_1}{P_2} f_{s2}\right)$

F_{N1} 的作用点在在下角 D 的右边。对 D 求力矩。

$$\text{有 } F_{NB} \cdot 2l \cos \alpha \leq P_1 b \quad \text{⑧ (2分)}$$

由⑧和③得 $\alpha \leq \arcsin\left(\frac{P_1 b}{P_2 l}\right)$

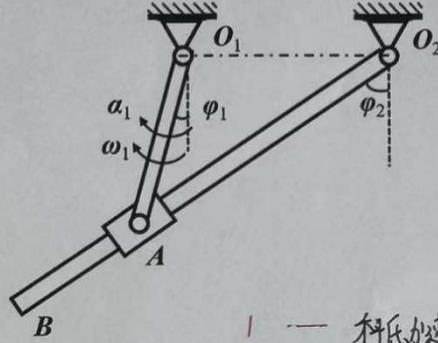
(1分)

综上所述， $\alpha \leq \arctan(2f_{s1})$ 且 $\alpha \leq \arctan\left(\frac{2P_1}{P_2} f_{s2}\right)$ 且 $\alpha \leq \arcsin\left(\frac{P_1 b}{P_2 l}\right)$

七

计算题一：

图示平面机构中，曲柄 O_1A 在图示平面内绕 O_1 轴转动，通过滑块 A 使杆 O_2B 绕 O_2 轴转动。设 $O_1O_2=O_1A=L=0.4$ m，当 $\varphi_1=30^\circ$ ， $\varphi_2=60^\circ$ 时， $\omega_1=2$ rad/s， $\alpha_1=3$ rad/s²。试求此瞬时杆 O_2B 的角速度和角加速度。



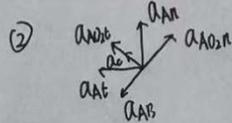
2 ① $\vec{V}_A = \vec{V}_{AB} + \vec{V}_{AO_2}$

1 $V_A = \omega_1 \cdot O_1A = 0.8$ m/s.

1 $V_{AB} = V_A \cos(\frac{\pi}{2} - \varphi_2) = 0.4\sqrt{3}$ m/s

1 $\omega_{O_2B} = \frac{V_{AB}}{AO_2} = 1$ rad/s.

1 方向为顺时针
共6分



加速度有如下关系。

3 $\vec{a}_{At} + \vec{a}_{An} = \vec{a}_{AB} + \vec{a}_{AO_2n} + \vec{a}_{AO_2t} + \vec{a}_c$

A点的加速度。

1 $a_{AB} = \alpha_1 \cdot O_1A = 1.2$ m/s².

1 $a_{An} = \omega_1^2 \cdot O_1A = 1.6$ m/s².

沿 \vec{a}_{AO_2t} 方向投影。

2 $a_{At} \cos(\frac{\pi}{2} - \varphi_2) + a_{An} \sin(\frac{\pi}{2} - \varphi_2) = a_{AO_2t} + a_c$

1 所以 $a_{AO_2t} = 0.6\sqrt{3}$ m/s²

1 科氏加速度 $a_c = 0.8$ m/s²

所以

1 $\alpha_{O_2B} = \frac{a_{AO_2t}}{O_2A} = 1.5$ rad/s².

1 方向为顺时针

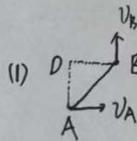
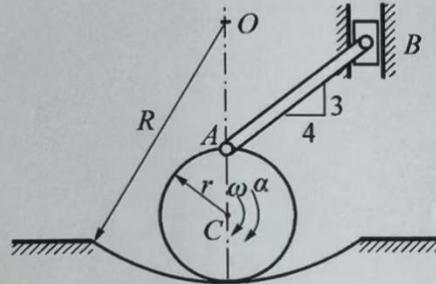
共11分

八

计算题二:

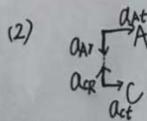
已知轮 C 沿固定圆弧轨道作纯滚动, 滑块 B 沿竖直滑道滑动, $r=5\text{ cm}$, $R=20\text{ cm}$, $AB=12.5\text{ cm}$. 在图示位置时, 点 A 位于轮缘的最高点, 轮的角速度 $\omega=3\text{ rad/s}$, 角加速度 $\alpha=5\text{ rad/s}^2$.

- 求: 1) 该瞬时杆 AB 的角速度与滑块 B 的速度;
2) 该瞬时杆 AB 的角加速度与滑块 B 的加速度。



- 1) C点的速度 $v_C = \omega r = 0.15\text{ m/s}$.
1) A点的速度 $v_A = \omega r + v_C = 0.3\text{ m/s}$.
1) AB的角速度 $\omega_{AB} = \frac{v_A}{AD} = \frac{0.3}{0.075} = 4\text{ rad/s}$.
1) 方向为逆时针.
1) B点的速度 $v_B = \omega_{AB} \cdot BD = 0.4\text{ m/s}$.
1) 方向竖直向上.

第四问. 总 6



从轮的加速度关系可以得到.

- 1) $\vec{a}_A + \vec{a}_{At} = \vec{a}_C + \vec{a}_{Ct} + \vec{a}_{Ac} + \vec{a}_{Act}$.
1) 因此, $a_{At} = a_{Ct} + dr = 0.5\text{ m/s}^2$
 $a_{Ax} = a_{Ct} - \omega^2 r = -0.3\text{ m/s}^2$
1) 方向分别为水平向右和竖直向下.

以B为基点分析A的加速度, 从杆AB的加速度关系可以得到.

- 1) $\vec{a}_A + \vec{a}_{Av} = \vec{a}_B + \vec{a}_{ABt} + \vec{a}_{ABn}$
-
- 1) 法向加速度 $a_{ABn} = \omega_{AB}^2 \cdot AB = 2\text{ m/s}^2$.

沿 a_{ABt} 方向投影.

1) $a_{At} = a_{ABn} \cos \theta - a_{ABt} \sin \theta$.
所以 $a_{ABt} = \frac{a_{ABn} \cos \theta - a_{At}}{\sin \theta} = \frac{11}{6}\text{ m/s}^2$

- 1) 所以杆AB的角加速度 $\alpha_{AB} = \frac{a_{ABt}}{AB} = \frac{44}{3}\text{ rad/s}^2$.
1) 方向为顺时针.

将加速度沿 a_{ABn} 方向投影.

- 1) $a_{At} \cos \theta - a_{Av} \sin \theta = a_{ABn} - a_B \sin \theta$.
1) 所以 $a_B = 2.967\text{ m/s}^2$.
1) 方向竖直向下.

第四问. 总 11